

東京電機大学 産学連携交流会

高い段差を乗り越えることが可能で、
平地・不整地でも安定・快適に移動できる新しい構造の車輪技術のご紹介

大学研究者と企業との産学連携マッチングイベントです。

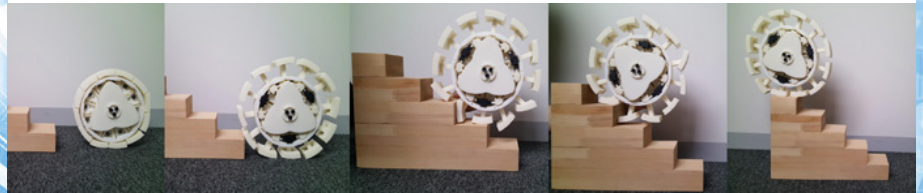
本技術を活用した製品開発・事業化に関心がある方はぜひご参加ください。

研究者紹介

東京電機大学
ロボット・メカトロニクス学科
情報駆動制御研究室
岩瀬 将美 教授



ご紹介するシーズの新規性、活用性



- 車輪半径の2/3にあたる高さの段差を乗り越え可能
(例:車輪半径 20cmの場合、12cmの段差を乗り越え可能)
- 平地、段差、不整地(工事現場、溝など)を問わず高速・安定・快適に移動可能
- 様々な用途(バリアフリー対応型車いす、運搬が容易な台車等)に適用可能
- 金属、プラスチックなど様々な素材で車輪を製造可能
(素材によって、重量物も運搬・輸送可能)。

開催日

2024

2/13

火 15:30~17:00

※シーズ発表および
ディスカッションを行います。

会場

東京電機大学
千住キャンパス
1号館1階総合受付
(東京都足立区千住旭町5番)

参加費
無料

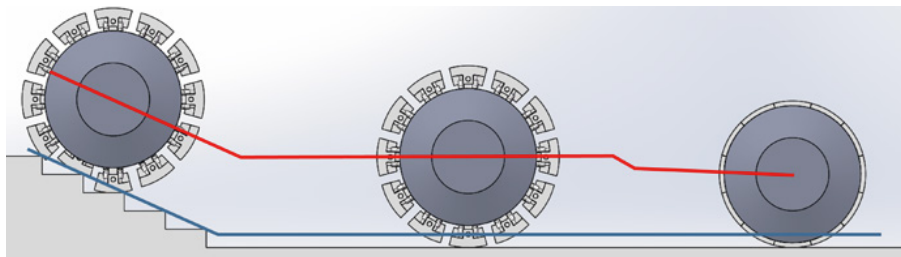
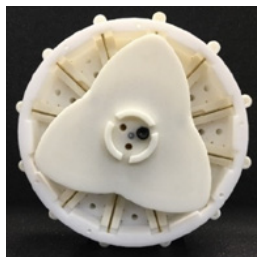
申込方法

下記からお申込みください。

<https://www.campuscreate.com/tdu>

技術のポイント

円周状に複数配置された変位ユニットが
半径方向に伸縮することで、段差走破を可能に



本技術の用途イメージ / 連携可能性がある製品・業種



例
階段(段差)を乗り越え可能な
バリアフリー対応車いす



例
平地でも不整地(工事現場等)でも
運搬が容易な台車

車輪

台車

車いす、
福祉機器

ベビーカー

パーソナル
モビリティ

シニアカー

自転車

運搬
ロボット

歩行
補助機

3Dプリンタ

ものづくり
企業

商社

※他、産学連携への取り組みや新規事業を検討している企業の方など、ぜひご参加ください。